

วงจรจำลองความต้านทานจดจำโดยใช้ความต้านทานปรับค่าได้ทางแสง

Emulator circuit of Memristor based on using Light Dependent Resistor

สัญญา คุณขาว¹, อภิชญา ทองรักษ์¹, กร พวงนาท¹, ปรางคฤต เหตุยิ่งประดิษฐ์² และ วันชัย ขันไกรผล²

¹ สาขาวิชาวิศวกรรมอิเล็กทรอนิกส์และโทรคมนาคม คณะวิศวกรรมศาสตร์ มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชมงคลพระนคร sanya.k@rmutp.ac.ac.th

² ภาควิชาวิศวกรรมไฟฟ้าและอิเล็กทรอนิกส์ประยุกต์ คณะวิศวกรรมศาสตร์ มหาวิทยาลัยศรีปทุม wanchai.ch@sru.ac.th

บทคัดย่อ

จากพื้นฐานของไฟฟ้าที่มีอุปกรณ์แบบสองขั้วไฟฟ้า ที่เป็นพาราซิฟ 3 ชนิดได้แก่ ตัวต้านทาน ตัวเก็บประจุและตัวเหนี่ยวชี้งี้ได้มีการวิเคราะห์อย่างต่อเนื่อง ต่อมาในปี 1971 ได้มีการนำเสนอด้วยวิธีการถึงอุปกรณ์ชนิดใหม่ คือเมมริสเตอร์ที่สร้างจากสารกึ่งตัวนำที่มีความสัมพันธ์ระหว่างฟลักซ์แม่เหล็กและประจุไฟฟ้า งานวิจัยนี้มีวัตถุประสงค์เพื่อศึกษาการจำลองวงจรเมมริสเตอร์ ด้วยพื้นฐานการควบคุมคุณภาพลักษณะเพื่อทราบแรงดันที่สัมพันธ์กับฟลักซ์สนามแม่เหล็ก โดยวงจรจำลองที่นำเสนอประกอบด้วย วงจรขยายแรงดันดักแด็นซ์ วงจรอปเปนปีตัวต้านทาน ตัวเก็บประจุและตัวเหนี่ยวชี้งี้ จากผลของวงจรจำลองมีสเตเตอร์พบว่ามีการลดลงและเพิ่มขึ้นของกระแส ด้วยการเขียนต่อในวงจรอนุกรม ยังไกว่าวนั้นจะตับกระแสกับแรงดันประจุพลของอิสเทอเรชิฟที่ขึ้นอยู่กับความถี่และระดับแรงดันอินพุทที่เป็นสถานะของการเปิดและปิด ในลักษณะ โคล เมน เวลา โดยการแสดงถึงลักษณะของสถานะหน่วยความจำ

คำสำคัญ: หน่วยความจำ, ประจุไฟฟ้า, ฟลักซ์สนามแม่เหล็ก, อิสเทอเรชิฟ

Abstract

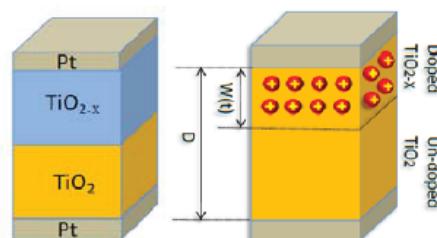
From the basis of electricity with two passive electrodes, three types of resistors, capacitors and inductors, which are continuously analyzed. Later in 1971, a new device was introduced and described as a memristor created from a semiconductor with a relationship between a magnetic flux and an electric charge. The proposed emulator circuit consists of operation transconductance amplifier, op amp, resistor, capacitor and inductor. As the result of the emulator memristor circuit, it was found that there were a decrease and increase of current by connecting in the serial circuit. Furthermore, the current versus voltage plot describes a pinched hysteresis loop that depends on the frequency and level of input voltage. In addition to this status of the switch in the time domain, by showing the nature of the memory status.

Keywords: Memory, Charge, Magnetic flux, Hysteresis ops

1. บทนำ

จากงานวิจัยของบริษัท Hewlett Packard ซึ่งได้มีการเผยแพร่สิ่งประดิษฐ์ เมมริสเตอร์คุณลักษณะพิเศษของ เมมริสเตอร์ ที่มีความต้านทานเปลี่ยนแปลง โดยวงจรของ เมมริสเตอร์ได้คิดค้นครั้งแรกในปี 1971 โดย Chua [1] เป็นวงจรแบบที่สี่ในอุปกรณ์พาราซิฟ (passive element) ต่อจากตัวต้านทาน (Resistor: R) ตัวเหนี่ยวชี้ง่า (Inductor: L) และตัวเก็บประจุ (Capacitance: C) ที่มีความสัมพันธ์ของฟลักซ์สนามแม่เหล็ก (Φ) กับประจุไฟฟ้า (q) ที่อยู่ภายใต้เมมริสเตอร์[2]

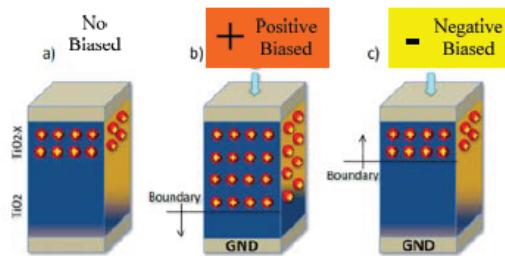
โดยเมมริสเตอร์ได้รับการศึกษาในรูปแบบของตัวต้านทานหน่วยความจำและมีสมบัติที่ถ่วงความต้านทาน (memristive) ที่มีการเขียนโดยกับแรงดันไฟฟ้าที่บวิเอนช์ (voltage-polarity-dependent) มีพฤติกรรมในการประยุกต์ใช้กับวงจรแบบไม่เป็นเชิงเส้น โดยมีส่วนประกอบของ memcapacitor, meminductors และ memristor และมีการทำงานเป็นสวิตช์ โดยการออกแบบสร้างจากสารกึ่งตัวนำที่มีโครงสร้างเป็นฟิล์มบางแบบ เช่น ด้วยการเติมอะตอนสารเจือไหท่าทาง เนียมออกไซด์ที่มีความยาวเท่ากับ D โดยมีชั้นไฟฟ้าโลหะแพททินัมสองขั้ว และมีการเติมอะตอนสารเจือนิความหนา $w(r)$ และ ไม่มีการเติมอะตอนสารเจือ ซึ่งเป็นโครงสร้างภายในพื้นฐานดังแสดงในรูปที่ 1 ที่เป็นขั้นของไหทานเนียมออกไซด์ TiO_{2-x} ที่ได้รับการเติมอะตอนสารเจือสูงของออกซิเจนและชั้นที่ไม่เติมอะตอนสารเจือตือ TiO_2 โครงสร้างดังกล่าวประกอบด้วยส่วนที่มีการเติมอะตอนสารเจือของออกซิเจนที่สูง ซึ่งมีประจุไฟฟ้ามากถูกและมีสภาพความต้านทานที่ลดต่ำลง สำหรับชั้นความหนาที่ไม่ได้รับการเติมอะตอนสารเจือนั้นจะมีความเป็นจนวนที่สูง



รูปที่ 1 โครงสร้างของเมมริสเตอร์โดยนักวิจัยบริษัท Hewlett Packard

โครงสร้างของเมมริสเตอร์ที่ไม่ได้รับแรงดันในอัสจะพบว่ามีระยะความลึกของอะตอนสารเจือที่เติมลงไปในเนื้อสารกึ่งตัวนำ ทำให้มีการเปลี่ยนแปลงความต้านทานที่ลดต่ำลง สำหรับในบริเวณที่ไม่ได้รับ

การเดินสารเจือนั่นจะมีค่าสภาพความด้านทานที่สูงดังรูปที่ 2(a) ในที่นี่สถานะการเปลี่ยนแปลงภายในโครงสร้าง และความด้านทานทึ้งหมดของสิ่งประดิษฐ์นี้ดีสามารถเปลี่ยนแปลงให้โดยแหล่งจ่ายแรงดันภายนอก $V(t)$ เมื่อให้แรงดันในอัลตร้าศักย์บวกจะผลักไฟฟ้าไปทางเดินที่ไม่ได้รับการเดินอะตอนสารเจือ เป็นเหตุให้กระแสไฟฟ้าได้ไหลจากเมมริสเตอร์ในด้านหนึ่งที่จะทำให้เกิดค่าความด้านทานที่ต่ำซึ่งมีกระแสไฟฟ้าไหลจากทิศทางหนึ่งโดยมีความเวลาที่ค่อนข้างเร็วดังรูปที่ 2(b) ในกรณีที่ให้แรงดันศักย์บวกจะเป็นการดึงประจุไฟฟ้าในชั้นที่ไม่ได้รับการเดินอะตอนสารเจือเข้าสู่ศักย์ไฟฟ้าด้านบนซึ่งเป็นการทำงานทำให้ความด้านทานสูงนั่นคือ memristance มีกระแสไฟฟ้าไหลจากทิศทางหนึ่งโดยมีความเวลาที่ค่อนข้างนานดังรูปที่ 2(c) ซึ่งเป็นการทำงานในลักษณะตัวด้านทานที่แปรเปลี่ยนค่า โดยที่ความด้านทานนี้สามารถปรับได้โดยการเปลี่ยนทิศทางและช่วงเวลาของการให้แรงดันไฟฟ้าหรือกระแสไฟฟ้า



รูปที่ 2 โครงสร้างของ memristor ขณะที่ไม่ได้รับการไนอัล(a) ขณะที่ได้รับการไนอัลด้วยศักย์บวก (b) ขณะที่ได้รับการไนอัลด้วยศักย์ลบ(c)

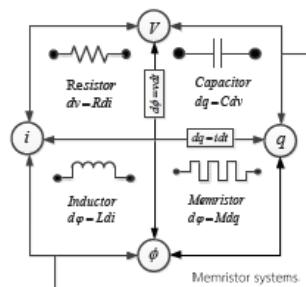
1.1 การจำลองวงจรเลียนแบบด้านทานขาดๆ

อุปกรณ์เมมริสเตอร์คือเป็นอุปกรณ์ชนิดใหม่ที่มีสมบัติตามหลักการวิเคราะห์ห้องทางไฟฟ้าที่พิจารณาถึงองค์ประกอบทางไฟฟ้าเพื่อรูป 4 แบบด้วยกันคือ กระแสไฟฟ้า (i) แรงดัน (v) ประจุ (q) และฟลักซ์แม่เหล็ก (ϕ) ดังอธิบายไว้ในรูปที่ 3 โดยมีจุดความด้านทานขาดๆตามเมมริสเตอร์ที่มีค่าความด้านทานคงจ้ำ (memristance: M) โดยมีความสัมพันธ์การทำงานระหว่างประจุและฟลักซ์แม่เหล็ก ดังแสดงเป็น $M = \frac{d\phi}{dq}$ ซึ่งมีนิยามทางคณิตศาสตร์เพื่อรูปของวงจรเมมริสเตอร์ ที่ควบคุมกระแสสำหรับการวิเคราะห์ห้องทางได้ โดยแสดงในรูป $v = R(w)i$ และ $\frac{dw(t)}{dt}$ โดยที่ $w(t)$ เป็นระยะที่เปลี่ยนไปและ R เป็นความด้านทานที่นำไปใช้ความคุณประจุของเมมริสเตอร์แสดงดังนี้

$$v(t) = M(q(t))i(t) \quad (1)$$

$$M(q) = \frac{d\phi(q)}{dq} \quad (2)$$

$$\text{ด้วยการใช้กฎของฟาราเดีย } \phi = \int v(t)dt \text{ และกระแส } i = \frac{dq}{dt}$$



รูปที่ 3 องค์ประกอบของวงจรไฟฟ้าเพื่อรูปแบบสองขั้ว

ดังนั้นฟลักซ์ของสนามแม่เหล็กในเมมริสเตอร์สามารถอธิบายได้ดังนี้

$$\varphi(q) = \int M(q(t)).i(t)dt = \int M(q(t)).dq \quad (3)$$

เมื่อฟลักซ์สนามแม่เหล็กในช่วงเวลา $t = t_0$

$$\varphi(q) = \int_{q(t=\infty)}^{q(t=t_0)} M(q(t)).dq \quad (4)$$

สมการที่ (4) แสดงถึงฟลักซ์สนามแม่เหล็กในช่วงเวลาที่เขียนกับประจุไฟฟ้าหรืออาจกล่าวได้ว่าพุทธิกรรมของกระแสนี้เกิดจากการเคลื่อนที่ของประจุไฟฟ้าผ่านเข้าสู่เมมริสเตอร์ที่เป็นผลของการขาดจ้ำเป็นองค์ประกอบของเมมริสเตอร์ด้วยวงจรไฟฟ้าเพื่อรูปแบบสองขั้ว 4 แบบได้แก่ ตัวด้านทาน ตัวเก็บประจุ ตัวเหนี่ยวแน่น และตัวด้านทานจุดจ้ำ[3] ดังรูปที่ 4 ที่เป็นพื้นฐานของการกีดขวางนิรภัยปั๊บในระดับสูงซึ่งมีความด้านทานต่ำ (R_{ON}) โดยมีส่วนที่เหลือจะมีความเข้มข้นเจือปนกิลล์คือค่าคุณ์และมีความด้านทาน R_{OFF} ที่สูงขึ้น ในขณะที่ทำการไนอัลแรงดันภายนอก $v(t)$ จะเกิดการเปลี่ยนแปลงประจุไฟฟ้าระหว่างบริเวณทั้งสองที่เกิดจากการเดินอะตอนสารเจือ ซึ่งเขียนกับความคล่องตัวของการเคลื่อนที่พาหะอะตอนสารเจือ (μ_v) ดังแสดงในสมการดังนี้

$$v(t) = \left\{ R_{ON} \frac{w(t)}{D} + R_{OFF} \left(1 - \frac{w(t)}{D} \right) \right\} i(t) \quad (5)$$

$$\frac{dw(t)}{dt} = \mu_v \frac{R_{ON}}{D} i(t) \quad (6)$$

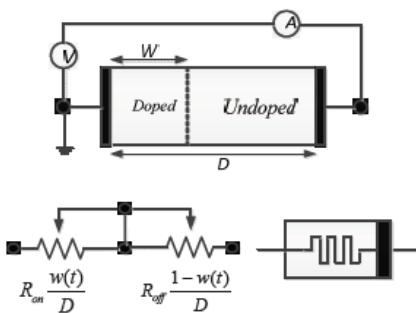
และค่า $w(t)$ สามารถคำนวณได้จากสมการที่ (3)

$$w(t) = \mu_v \frac{R_{ON}}{D} q(t) \quad (7)$$

เมื่อแทนที่สมการ (7) เข้าสมการ (5) จะสามารถหาค่าความด้านทานจุดจ้ำ ดังสมการที่ (4) ดังนี้

$$M(q(t)) = \frac{d\phi}{dt} = R_{OFF} \left(1 - \frac{\mu_v R_{ON}}{D^2} q(t) \right) \quad (8)$$

โดยที่ประจุไฟฟ้า (q) ที่เป็นพื้นกับเวลาที่ส่งผลต่อความด้านทานจุดจ้ำ ที่มีขนาดใหญ่ขึ้นด้วยการเคลื่อนที่ของอะตอนสารเจือ และมีความหนาของฟิล์มนิคสารกีดขวางขนาด (D) ตามลักษณะ



รูปที่ 4 แบบจำลองความด้านทานประพันแบบคู่สำหรับวงจรความด้านทานค่าคงที่ โครงสร้างและสัญลักษณ์ของวงจรความด้านทานค่าคงที่

2. การออกแบบจำลองการทำงานของวงจร

งานวิจัยนี้เพื่อออกแบบการจำลองวงจรทำงานของเมมริสเตอร์ ด้วยอุปกรณ์วงจรขยายความนำถ่ายโอน (Operational Transconductance Amplifier: OTA) ร่วมกับอุปกรณ์พื้นฐานทางแสง Light Dependent Resistor : LDR โดยการออกแบบจำลองการทำงานด้วยวงจรขยายความนำถ่ายโอนเพื่ออธิบายการทำงานของเมมริสเตอร์ที่มีการเปลี่ยนสถานะเปิด และปิด ในช่วงที่ LDR memistor มีการตอบสนองของสภาพความด้านทาน เปรียบเทียบวงจรจำลองเมมริสเตอร์แบบต่างๆ ตามตารางที่ 1 ที่มีการใช้อปีแอมป์แบบ FET และ วงจรสายพานกระแสที่มีการปรับด้วยทางอิเล็กทรอนิกส์ด้วยวงจรขยายทรายทرانคอนตัคแทนซ์ที่ใช้ในการรับรู้วงจรเรอนอลอกทั้งแรงดันและกระแส

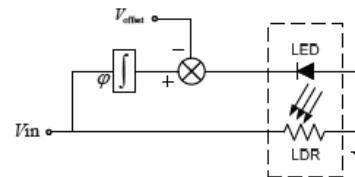
ตารางที่ 1 เปรียบเทียบวงจรจำลองเมมริสเตอร์

Ref.	No. Active element	No. Passive element	(Decremental) or (Incremental)	Emulator circuit and test	Frequency Element
Ref. [3]	3-op-amp, 1-diode, 1-LDR	11-R, 1-C	Incremental	Yes	R, C
Ref. [4]	1-DDCC, 1-analog multiplier	2-R, 1-C	Decremental	No	R, C
Ref. [5]	2-AD844, 1-AD633	3-R, 2C	Either	Yes	R, C
Ref. [6]	2-AD844, 1-LM3080 (OTA)	3-R, 2-C	Decremental	Yes	R, C

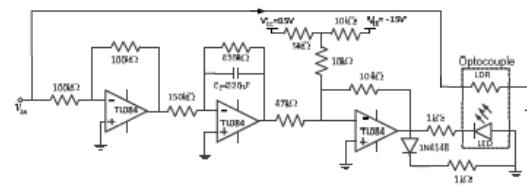
2.1 แบบจำลองวงจรเรอนอลอกของเมมริสเตอร์

การออกแบบวงจรจำลองเมมริสเตอร์ด้วยพื้นฐานของโน้มเกล็ดการควบคุมฟลักซ์เพื่อให้ทราบแรงดันที่สมพันธ์กับฟลักซ์สนามแม่เหล็ก เป็นโครงสร้างແນกพาพาร์ทำงานดังแสดงในรูปที่ 4 ซึ่งมีค่าระดับแรงดันอฟเฟค V_{offset} ในการปรับระดับของสัญญาณอินพุทที่เข้าสู่วงจร ซึ่งอยู่ในขอบเขตที่สูงกว่าแรงดันที่ทำให้ LED นั้น ON และระดับสัญญาณต้องอยู่ในกระบวนการที่ LDR มีช่วงการทำงานที่เป็นเชิงเส้น[4] ในที่นี้ ส่วนของ photocell มีสมบัติที่ไม่เป็นเชิงเส้นในการตอบสนองต่อความเข้มแสงที่รับจาก LED จึงเลือกช่วงการทำงานในบริเวณที่มีความเป็นเชิงเส้นโดยการออกแบบใช้ตัวด้านทาน $1k\Omega$ มาต่ออุปกรณ์กับ LED เพื่อจำกัดระดับกระแสที่ไหลเข้า การเปลี่ยนแปลงความด้านทานที่เป็นพังค์ชั่นการทำงานที่ขึ้นต้นด้วยการใช้อุปกรณ์ไฟแสงที่เป็น LED แบบ

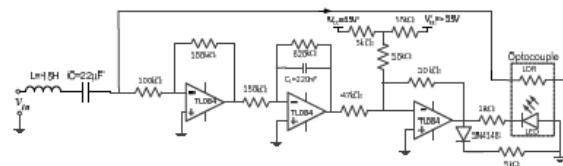
ความเข้มแสงสูงที่ส่งสัญญาณเข้าสู่ LDR ในที่นี้ LDR จะมีค่าความด้านทานที่สูงเมื่อ LED อยู่ในสถานะ OFF และจะมีความด้านทานที่ต่ำเมื่อ LED อยู่ในสถานะ ON สภาพความด้านทานที่เปลี่ยนตั้งกล่าวว่าเป็นผลอันเนื่องจากความสว่างของ LED ซึ่งในการหาผลตั้งกล่าวสามารถทำได้โดยกระแสที่ไหลผ่านเข้าสู่ LED ดังรูปที่ 5 ด้วยการใช้วงจรอนุกรมของตัวเหนี่ยวน้ำและตัวเก็บประจุต่อเขื่อนอุปกรณ์กับวงจรแรงดัน อุปกรณ์ในอุปกรณ์ดังรูปที่ 6



รูปที่ 4 แผนภาพวงจรพื้นฐานของเมมริสเตอร์ด้วย LDR วงจรส่วนบนเป็นวงจรควบคุม ส่วนล่างเป็นสัญญาณแรงดันอินพุท



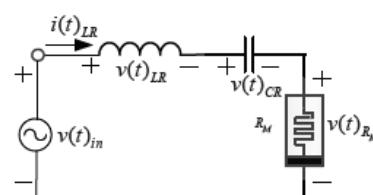
รูปที่ 5 วงจรจำลองเมมริสเตอร์ด้วย LDR



รูปที่ 6 วงจรจำลองเมมริสเตอร์ LDR ต่อเขื่อนต่ออุปกรณ์กับตัวเหนี่ยวน้ำและตัวเก็บประจุ

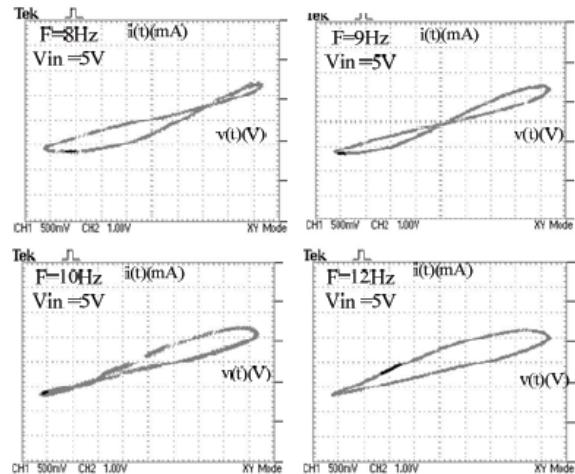
2.2 ผลการทดลอง

จากการจำลองในรูปที่ 6 ที่ใช้ตัวเหนี่ยวน้ำและตัวเก็บประจุที่เป็นอุปกรณ์ passive element สามารถเขียนเป็นวงจรตามรูปที่ 7 ที่เป็นวงจรสมมูลอย่างอุปกรณ์ $L-C-R_M$ ด้วยการทดสอบให้สัญญาณไนน์แรงดันอินพุท 5 Vpp กำหนดค่าให้ $L_R = 15H$ และ $C_R = 10\mu F$ ที่ความถี่ต่างกันพบว่ามีการเปลี่ยนแปลงระหว่างกระแสที่มีการเปลี่ยนแปลงความด้านทานของ LDR ระหว่างสถานะ ON และ OFF



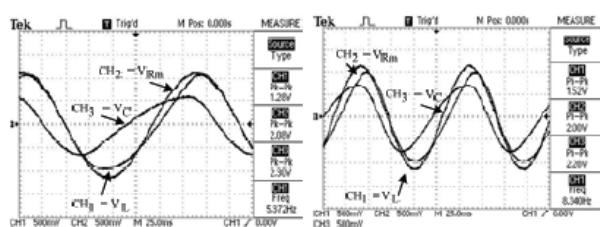
รูปที่ 7 วงจรสมมูลอย่างอุปกรณ์ ($L-C-R_M$)

ที่แสดงอิสเทอริชีสที่มีการเปลี่ยนสถานะสภาพความด้านทานต่ำ และสูงค้างรูปที่ 8 ผลการวัดอิสเทอริชีสนี้แสดงให้ทราบถึงการเปลี่ยนแปลงที่ย่านความถี่ที่ LDR มีการตอบสนองย่านความถี่ต่ำโดยที่ความถี่ 9 Hz พบว่าการเปลี่ยนแปลงสถานะความด้านทานเป็นไปตามทฤษฎีการสวิตช์ของสัญญาณไฟฟ้าที่มีศักย์บวก และศักย์ลบ



รูปที่ 8 อิสเทอริชีสลูปของวงจรลักษณะเมมริสเตอร์ระหว่างกระแสกับแรงดันที่แรงดันอินพุทคงที่และความถี่ต่างๆ

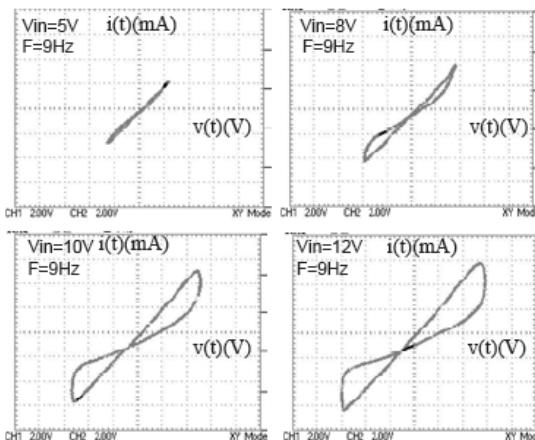
ทั้งนี้เมื่อวัดสัญญาณที่ตอกคร่อมด้านหนึ่งยานำ (i_L) ด้วยเก็บประจุ $v(t)_C$ และความด้านทานเมมริสเตอร์ $v(t)_{R_M}$ ซึ่งในที่นี้จะพบว่าแรงดันตอกคร่อมเมมริสเตอร์ $v(t)_{R_M}$ นั้นนำหน้าแรงดันที่ด้วยเก็บประจุ $v(t)_C$ และแรงดันตอกคร่อมเมมริสเตอร์ $v(t)_{R_M}$ นั้นตามหลังแรงดันตอกคร่อมด้านหนึ่งยานำ (i_L) เมื่อพิจารณารูปที่ 8 และ 9 ที่ความถี่ต่ำ 8-12 Hz [5-6]



รูปที่ 9 รูปคลื่นสัญญาณวงจรสมดุลสองอนุกรุณ ด้านหนึ่งยานำ ด้วยเก็บประจุ และความด้านทานเมมริสเตอร์ ($L - C - R_M$)

จะแสดงพฤติกรรมของการเปลี่ยนสถานะความด้านทานที่ค่อนข้างสูง และต่ำ ซึ่งเป็นผลของสภาพความด้านทานของ LDR ที่มีการทำงานในช่วงแคบๆ แต่กระนั้น LDR นี้สามารถแสดงพฤติกรรมของเมมริสเตอร์ที่มีการเปลี่ยนความด้านทานได้อ่องเหมาสมในการทดสอบที่ความถี่ 9Hz ที่มีรีบกับกระแสกับแรงดันที่สมมาตรของการเปลี่ยนสถานะดังรูปที่ 10 โดยการกำหนดให้แรงดันอินพุทຽปคลื่นไอน์ 5Vpp-12Vpp พบว่า

ระดับกระแสกับแรงดันที่ไฟล์ผ่านวงจรลักษณะเมมริสเตอร์ที่มีขนาดเพิ่มสูงขึ้นและทำให้ขนาดอิสเทอริชีสเปลี่ยนขยายออกอันเนื่องจากกระแส $i(t)_{R_M}$



รูปที่ 10 อิสเทอริชีสลูปของวงจรลักษณะเมมริสเตอร์ระหว่างกระแสกับแรงดันที่ความถี่คงที่และแรงดันอินพุทต่างๆ

3. สรุป

วงจรจำลองการทำงานของ Memristor ได้แสดงพฤติกรรมของ Memristor ไฟฟ้านิยมได้อย่างไร้ที่สุดที่ผลิตจากห้องปฏิบัติการของ HP ด้วยการทดลองจากวงจร R-L-C ที่ต่อแบบอนุกรมเข้ากับส่วนของเมมริสเตอร์ โดยการศึกษานี้จะศึกษาอยู่บนพื้นฐานของ LDR ได้แสดงคุณลักษณะของความจำเมื่อมีการเปลี่ยนความถี่ และแรงดันอินพุท

เอกสารอ้างอิง

- [1] L. O. Chua, "Memristor-the missing circuit element," IEEE Transactions on Circuit Theory, vol. CT-18, pp. 507-511, 1971.
- [2] S. Benderli, A. Wey, "On SPICE macromodeling of TiO₂ memristors," Electronics Letters, vol. 45, pp. 377-379, 2009.
- [3] X.Y. Wang, A.L. Fitch, H. C. Lu, V. Sreeram, W.G. Qi "Implementation of an analogue model of a Memristor based on a light-dependent resistor," Chinese Physics B, vol.21, pp.1-8, 2012.
- [4] A. Yesil, Y. Babacan, F. Kacar. "A new DDCC based memristor emulator circuit and its applications," Microelectronics Journal, vol.45, pp. 282-287, 2014.
- [5] A.S. Elwakil, M.E. Fouda, A.G. Radwan. "A Simple model of double loop hysteresis behavior in memristive element," IEEE Transaction on Circuits and Systems II: Express Briefs, vol.60, pp.487-491, 2013.
- [6] M.T. Abuelma'atti, Z.I. Khalifa, "A continuous-level memristor emulator and its application in a multivibrator circuit," Int. J. of Elec. And Com, vol.69, pp.771-775, 2015.